

Środowisko procesu Unixowego

- Proces unixowy jest wykonywalnym programem załadowanym do pamięci operacyjnej komputera, wraz z pewnym środowiskiem (zestawem zmiennych z wartościami).
- Jądro Unixa utrzymuje tablicę wszystkich istniejących procesów wraz z zestawem informacji o nich, np. zestawem otwartych plików, maską sygnałów procesu, priorytetem, i innymi.
- Procesy tworzone są zawsze przez klonowanie istniejącego procesu funkcją `fork`, zatem każdy proces posiada tzw. proces nadrzędny, albo rodzicielski (*parent process*), który go utworzył. Wyjątkiem jest proces numer 1, utworzony przez jądro Unixa, i wykonujący program `init`, który jest protoplastą wszystkich innych procesów w systemie.
- Grupa procesów: wszystkie podprocesy (*child processes*) uruchomione przez jeden proces nadrzędny.
- Proces charakteryzują: `pid`, `pgrp`, `uid`, `euid`, `gid`, `egid`

Własności procesu i podprocesu

■ wspólne:

- otwarte pliki (deskryptory)
- real i effective UID i GID, proces group ID (PGRP)
- terminal i sesja
- kartoteka bieżąca i root
- maska praw dostępu tworzonych plików (umask)
- maska sygnałów i handlers
- środowisko (zbiór zmiennych środowiskowych)
- otwarte wspólne obszary pamięci
- ograniczenia zasobów

■ różne:

- PID
- wartość zwracana z funkcji fork
- blokady plików nie są dziedziczone
- ustawiony alarm procesu nadrzędnego jest kasowany dla podprocesu
- zbiór wysłanych (ale jeszcze nieodebranych) sygnałów jest kasowany dla podprocesu

Stany procesów

Stan	Ang.	Znaczenie
wykonywalny	<i>runnable</i>	proces w kolejce do wykonywania
uśpiony	<i>sleeping</i>	proces czeka na dostęp do zasobu
wymieciony	<i>swapped-out</i>	proces usunięty z pamięci
nieusuwalny	<i>zombie</i>	proces nie może się zakończyć
zatrzymany	<i>stopped</i>	wykonywanie procesu wstrzymane sygnałem

proces wymieciony jest normalnie w jednym z pozostałych stanów, lecz został usunięty z pamięci i aż do chwili ponownego załadowania nic nie może się z nim stać

Kończenie pracy procesów

- Proces unixowy kończy się normalnie albo anormalnie (np. przez otrzymanie sygnału), zawsze zwracając kod zakończenia, tzw. *status*.
- Rodzic procesu normalnie powinien odczytać kod zakończenia potomka wywołując funkcję systemową `wait`. Dopóki ten kod nie zostanie przeczytany, proces nie może umrzeć do końca i pozostaje w stanie zwanym *zombie*.
- Istnieje mechanizm adopcji polegający na tym, że procesy, których rodzic zginął przed nimi, zostają adoptowane przez proces `init`. `init` wywołuje okresowo funkcję `wait` aby umożliwić poprawne zakończenie swoich potomków.
- Gdy proces nadrzędny żyje w chwili zakończenia pracy potomka, i nie wywołuje funkcji `wait`, to potomek pozostaje w stanie *zombie* na czas nieograniczony, co może być przyczyną wyczerpania jakichś zasobów systemu (np. zapęłnienia tablicy procesów).

Sygnały

- Sygnały są mechanizmem asynchronicznego powiadamiania procesów o wydarzeniach.
- Domyślną reakcją procesu na otrzymanie sygnału jest natychmiastowe zakończenie pracy (niektóre sygnały mają inne reakcje domyślne).
- Proces może zadeklarować własną procedurę obsługi sygnału, lub zadeklarować ignorowanie sygnału (pewnych sygnałów nie można przechwycić ani ignorować).

Mechanizmy generowania sygnałów

- naciskanie pewnych klawiszy na terminalu użytkownika (SIGINT, SIGQUIT)
- wyjątki sprzętowe: nielegalna instrukcja, nielegalne odwołanie do pamięci, dzielenie przez 0, itp. (SIGILL, SIGSEGV, SIGFPE)
- wywołanie komendy kill przez użytkownika (SIGTERM, i inne)
- funkcje kill i raise
- mechanizmy software-owe (SIGALRM)

Obsługa sygnałów

- sprawdzenie na początku programu, czy dyspozycją sygnału nie jest ignorowanie (program może być wywoływany w specjalnym środowisku, ignorującym sygnały)
- ignorowanie sygnału na wejściu do handlera
- zakończeniem pracy handlera może być:
 - koniec procesu
 - kontynuacja
 - kontynuacja z przekazaniem informacji
 - kontynuacja od określonego punktu
- ponowne zadeklarowanie handlera w przypadku kontynuacji

Automatyczne uruchamianie procesów: crontab

/var/spool/cron/crontabs/root:

0 2 * * 0,4 /etc/cron.d/logchecker

5 4 * * 6 /usr/lib/newsyslog

30 23 * * 0 /usr/local/sbin/rotate-logs-weekly

30 22 1 * * /usr/local/sbin/rotate-logs-monthly

15 3 * * * /usr/lib/fs/nfs/nfsfind

1 2 * * * [-x /usr/sbin/rtc] && /usr/sbin/rtc -c

> /dev/null 2>&1

/var/spool/cron/crontabs/sys:

0,10,20,30,40,50 * * * 0-6 /usr/lib/sa/sa1

5 22 * * 1-5 /usr/lib/sa/sa2 -s 8 -e 22 -i 1800 -A

QNX:/var/spool/cron/crontabs/root:

0,10,20,30,40,50 * * * * rtc -S 360 net 1

Automatyczne uruchamianie procesów: at

```
sierra-63> echo 'echo otwarcie pracowni \  
                | mailx -s "szkola, 15:00" witold' \  
                | at 11 am november 8  
warning: commands will be executed using /usr/bin/tcsh  
job 973677600.a at Wed Nov  8 11:00:00 2000
```

```
sierra-64> at -l  
973677600.a      Wed Nov  8 11:00:00 2000
```

Selektywna autoryzacja użytkowników do używania crontab i at:
`/usr/lib/cron/{cron,at}.{allow,deny}`

Rozwiązywanie problemów z procesami

- program systemowy `ps` wyświetla listę procesów z jednolinijkowymi informacjami o każdym procesie, co pozwala np. wykrywać procesy zużywające dużo zasobów (czas CPU, pamięć fizyczna)

→ różnice w wywołaniu i działaniu `ps` na różnych systemach (AT&T/BSD)

- program `top` pokazuje zestaw najaktywniejszych procesów

→ również działa w zależności od systemu

- ustawianie ograniczeń na zasoby procesu:

`RLIMIT_CORE,RLIMIT_CPU,RLIMIT_DATA,RLIMIT_FSIZE,RLIMIT_NOFILE`

→ bardzo duże rozbieżności między systemami

- sterowanie priorytetami procesów: wartość `nice` procesu, komendy `nice` (użytkownik) i `renice` (administrator):

`nice -n 20 pid-długiego-zadania </dev/null &`

→ administrator może „nakłaniać” użytkowników do stosowania wyższych wartości `nice` przez zagnieżdżanie aplikacji systemowych w skryptach ustawiających wartość `nice`

- znajdowanie procesów, które korzystają z danego pliku, lub katalogu (np. partycji dyskowej):

`fuser /cdrom`

- informacje o plikach otwartych przez dany proces:

`pfiles pid`

- „zabijanie” procesów przez wysłanie sygnału:

`kill pid`

- domyślny sygnał TERM=15 może być przechwycony przez proces, wtedy:

`kill -9 pid`

- zatrzymywanie procesu „do wyjaśnienia”:

`kill -STOP pid`

aby kontynuować:

`kill -CONT pid`

Startowanie systemu

1. hardware
2. bootstrap z dysku (lub sieci)
3. jądro Unixa na dysku:
 - (a) sprawdza stan hardware'u
 - (b) montuje /
 - (c) uruchamia init
4. init bootuje system wg specyfikacji w pliku `/etc/inittab`, w szczególności:
 - (a) montuje dodatkowe file-systemy (plik `/etc/fstab`), np.: `/usr`, `/home`, ...
 - (b) odpala procesy usługowe (daemony)

Stany pracy i gaszenie systemu

- tryby pracy systemu Unix: single-user, multi-user, inne
- normalny proces gaszenia: parametry *grace*, *init*, i komunikat:
 `shutdown -g 60 -i 6 "restart systemu dla rekonfiguracji"`
po zatrzymaniu może nastąpić:
 - zwykłe zatrzymanie systemu: `-i 0`
 - wyłączenie zasilania, jeśli możliwe: `-i 5`
 - ponowny restart: `-i 6`
 - restart do trybu single-user: `-i 1` lub `-i s`
- szybki restart bez zatrzymywania procesów, ale sync
 `reboot`
- ekspresowe zatrzymanie systemu, jak reboot ale bez restartu
 `halt`
- zatrzymanie jak halt plus wyłączenie zasilania
 `poweroff`

Poziomy pracy Systemu V

konfiguracje uruchamianych procesów, definiowane w `/etc/inittab`

poziom 0: system wyłączony

poziom 1,S: tryb single-user, systemy plików dyskowych zamontowane, uruchomiony jest tylko minimalny zestaw procesów

poziom 2: tryb multi-user, uruchomione interface-y sieciowe (w starszych Unixach ten poziom nie uruchamiał oprogramowania sieciowego)

poziom 3: rozszerzenie poziomu 2, uruchamiane są wszystkie procesy poziomu 2, plus dodatkowe, np. sieciowy serwer plików (NFS)

poziom 4: poziom wielodostępu alternatywny do 3, pozwala wprowadzić inny zestaw procesów

poziom 5: tryb gaszenia systemu aż do wyłączenia zasilania

poziom 6: tryb gaszenia systemu aż do pełnego zatrzymania i natychmiastowy restart

Unix — pliki startowe: /etc/inittab

■ /etc/inittab (System V, Linux)

```
id:3:initdefault:
si:S:sysinit:/etc/rc.d/rc.S
su:S:wait:/etc/rcS
l0:0:wait:/etc/rc0 >/dev/console 2>&1 </dev/console
l1:1:wait:/etc/rc1 >/dev/console 2>&1 </dev/console
l2:2:wait:/etc/rc2 >/dev/console 2>&1 </dev/console
l3:3:wait:/etc/rc3 >/dev/console 2>&1 </dev/console
l5:5:wait:/etc/rc5 >/dev/console 2>&1 </dev/console
l6:6:wait:/etc/rc6 >/dev/console 2>&1 </dev/console
rc:123456:wait:/etc/rc.d/rc.M
ca::ctrlaltdel:/sbin/shutdown -t3 -rf now
pf:0123456:powerfail:/sbin/shutdown -f +5 "THE POWER IS FAILING"
pg:0123456:powerokwait:/sbin/shutdown -c "THE POWER IS BACK"
ps:S:powerokwait:/sbin/init 5

# Dialup lines
d1:2345:respawn:/sbin/mgetty -n 1 /dev/ttyS0 C38400
#d2:2345:respawn:/sbin/agetty 19200 ttyS1
b0:2345:respawn:/sbin/mgetty -n 1 /dev/ttyE0 C38400

x:5:respawn:/usr/bin/X11/xdm -nodaemon
```

Włączanie użytkownika do systemu

1. `init` uruchamia proces `getty`, który inicjuje port i oczekuje na połączenie użytkownika.
2. Użytkownik dokonuje fizycznego połączenia z interface-m komputera.
3. `getty` wykrywa włączonego użytkownika, wyświetla komunikat `login`, wczytuje wprowadzoną nazwę użytkownika, i uruchamia program `login`.
4. `login` czyta i sprawdza hasło użytkownika, i wywołuje właściwy interpreter komend (`shell`) ze środowiskiem zainicjowanym znanymi sobie parametrami.
5. Interpreter komend znajduje właściwe sobie pliki startowe (systemowe i własne) i ostatecznie konfiguruje środowisko użytkownika, a następnie przechodzi do pracy interakcyjnej.
6. Po zakończeniu pracy interpretera komend `init` wykrywa brak programu obsługi portu i ponownie uruchamia `getty` (w przypadku połączeń sieciowych oczekiwanie na połączenia trwa cały czas).