



Politechnika
Wrocławska

Wybrane zagadnienia robotyki

Wykład 14

Projektowanie systemów robotycznych

Realizacja zadania śledzenia ścieżki: od modelu do eksperymentu

Filip Dyba

KCiR, W12, PWr



Zawartość wykładu

- ▶ definicja zadania śledzenia ścieżki
- ▶ opis robota względem ścieżki
- ▶ prawo sterowania
- ▶ walidacja symulacyjna i eksperymentalna
- ▶ test