

Proponowane zagadnienia seminaryjne dla Robotyka 2, ID v. 11.02.2019:

1. żyroskop
2. magnetometr
3. enkoder
4. GPS
5. akcelerometr
6. dalmierz laserowy
7. Lidar
8. barometr
9. czujniki zbliżeniowe (pojemnościowe, indukcyjne)
10. kamery (podstawowe parametry) termowizja, ...
11. sonar ultradźwiękowy
12. czujniki zapachu
13. czujniki siły
14. silnik krokowy
15. silnik BLDC
16. prądnica tachometryczna
17. baterie dla robotyki
18. akumulatory dla robotyki
19. koła robotów
20. roboty równoległe (platforma Stewarta)
21. μC dla robotów
22. serwomechanizmy
23. transfer napędu – przekładnie (zębate, pasowe, ciągłe)
24. materiały konstrukcyjne robotów (nazwy, własności)
25. przeguby robotów – konstrukcja
26. software robotyczny (zastosowania, producenci, ...)
27. zastosowania robotów w różnych dziedzinach ...
28. zawody robotów (konkurencje, zasady, co testują)
29. robotyka w liczbach (gdzie, ile, jakie roboty)
30. drony
31. etyczne aspekty robotyki
32. prawne aspekty robotyki